

Parametrisering af trekanter

Eksempel på parametrisering af en trekant i \mathbb{R}^3

restart :

with(plots) :

Givet 3 hjørner i trekanten i \mathbb{R}^3 (med pæne koordinater):

$A := \langle 0, 0, 1 \rangle : B := \langle 1, 0, 0 \rangle : C := \langle 0, 1, 0 \rangle :$

De 3 punkter ligger på hver sin akse i \mathbb{R}^3 .

Punktet Q ligger på linjestykket mellem B og C.

D kan opskrives med den sædvanlige parameterfremstilling kendt fra gymnasiet:

$Q := C + u \cdot (B - C) :$

hvor $u \in [0; 1]$.

Når $u = 0$ er $Q = C$. Når $u = 1$ er $Q = B$.

Tilsvarende vil et punkt P mellem A og D være givet ved parameterfremstillingen:

$P := A + v \cdot (Q - A) :$

hvor $v \in [0; 1]$.

Når $v = 0$ er $P = A$. Når $v = 1$ er $P = Q$.

Dvs. ethvert punkt P i ΔABC kan parametriseres ved:

$r(u, v) := P :$

hvor $u \in [0; 1]$ og $v \in [0; 1]$.

Parametriseringen lyder så:

$$r(u, v) = \begin{bmatrix} v u \\ v (1 - u) \\ 1 - v \end{bmatrix}$$

hvor $u \in [0; 1]$ og $v \in [0; 1]$.

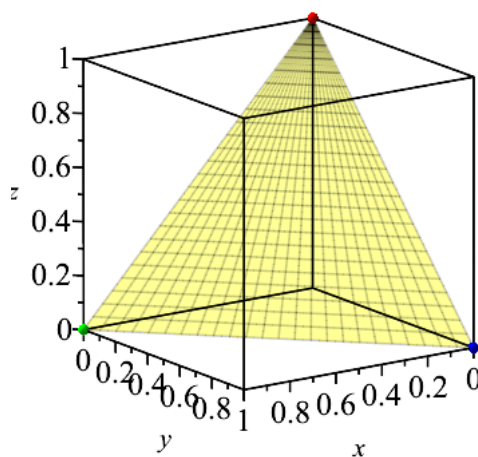
punktA := pointplot3d(A, symbol = solidsphere, symbolsize = 20, color = red) :

punktB := pointplot3d(B, symbol = solidsphere, symbolsize = 20, color = green) :

punktC := pointplot3d(C, symbol = solidsphere, symbolsize = 20, color = blue) :

trekantABC := plot3d(r(u, v), u = 0 .. 1, v = 0 .. 1, axes = normal, labels = [x, y, z], color = yellow, transparency = 0.5) :

display(punktA, punktB, punktC, trekantABC, axes = box)



Punktet A er **rød**, punktet B er **grøn**, punktet C er **blåt** og selve trekant ABC er gul.

Generel formel for parametriseringen af en trekant i \mathbb{R}^3

restart

Givet de 3 hjørner:

$$A := \langle a_1, a_2, a_3 \rangle : B := \langle b_1, b_2, b_3 \rangle : C := \langle c_1, c_2, c_3 \rangle :$$

$$Q := C + u \cdot (B - C) :$$

$$P := A + v \cdot (Q - A) :$$

$$r(u, v) := P :$$

eller en samlet formel:

$$r(u, v) := A + v \cdot ((C + u \cdot (B - C)) - A) :$$

Parametriseringen lyder så:

$$r(u, v) = \begin{bmatrix} a_1 + v(c_1 + u(b_1 - c_1) - a_1) \\ a_2 + v(c_2 + u(b_2 - c_2) - a_2) \\ a_3 + v(c_3 + u(b_3 - c_3) - a_3) \end{bmatrix}$$

hvor $u \in [0; 1]$ og $v \in [0; 1]$.

Parametriseringen af en 'skæv' trekant i \mathbb{R}^2

restart

with(plots) :

with(plot2D3D2) :

Antag, at den ene side i trekanten er 'skæv', dvs. ikke en ret linje, men f.eks. et parabelstykke.

Hvad gør man så?

$$f(x) := x^2 + x - 1 :$$

$$f(1) = 1$$

$$f(3) = 11$$

3 punkter: (2,0) samt (1,1) og (2,11).

$$P1 := \text{plot}(f(x), x = 1 .. 3, \text{color} = \text{red}, \text{gridlines}, \text{view} = [0 .. 4, -2 .. 12]) :$$

```
P2 := pointplot([ [1,f(1)], [2, 0], [3,f(3)] ], symbol=solidcircle, symbolsize=20) :
L1 := plot([t, -1*(t-1) + 1, t=1..2], color=red) :
L2 := plot([t, 11*(t-2) + 0, t=2..3], color=red) :
display(P1, P2, L1, L2)
```



Parametriseringen af parabelstykket er givet ved:

$$r_P(u) := \langle u, f(u) \rangle :$$

$$r_P(u) = \begin{bmatrix} u \\ u^2 + u - 1 \end{bmatrix}$$

hvor $u \in [1..3]$

Vektoren mellem punktet (2,0) og et punkt på parabelstykket er givet ved:

$$r_V(u) := r_P(u) - \langle 2, 0 \rangle :$$

$$r_V(u) = \begin{bmatrix} u - 2 \\ u^2 + u - 1 \end{bmatrix}$$

For at opnå hele stykket mellem (2,0) og parabelstykket skal man **gange vektoren med en faktor v**:

$$r_{PV}(u) := v \cdot r_V(u) :$$

$$r_{PV}(u) = \begin{bmatrix} v(u - 2) \\ v(u^2 + u - 1) \end{bmatrix}$$

hvor $v \in [0; 1]$

Hertil skal lægges startpunktet (2,0):

$$r(u, v) := r_{PV}(u) + \langle 2, 0 \rangle :$$

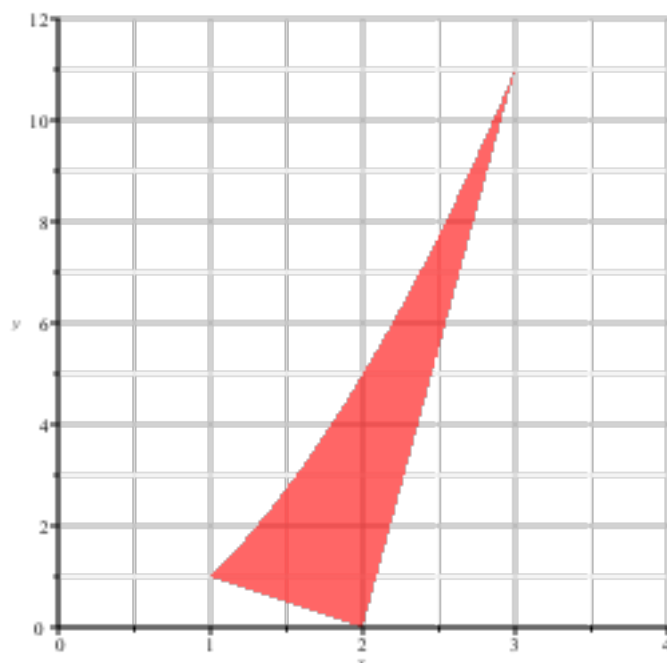
$$r(u, v) = \begin{bmatrix} v(u - 2) + 2 \\ v(u^2 + u - 1) \end{bmatrix}$$

hvor $u \in [1..3]$ og $v \in [0; 1]$.

Test af parametriseringen

$$INT := [1, 3, 0, 1] :$$

```
display(plot2D(r(u, v), INT), color=red, gridlines, style=surface, transparency=0.4, view=[0..4, 0..12],
labels=[x, y])
```



Generel formel for parametriseringen af en 'skæv' trekant i \mathbb{R}^2

restart

with(plots) :

with(plot2D3D2) :

Givet en funktion $f(x)$, som begrænser opadtil eller nedadtil.

Givet x-intervallet $[a ; b]$.

Givet et punkt (c, d) .

Parametriseringen af det plane område:

$r(u, v) := v \cdot (\langle u, f(u) \rangle - \langle c, d \rangle) + \langle c, d \rangle :$

$$r(u, v) = \begin{bmatrix} v(u - c) + c \\ v(f(u) - d) + d \end{bmatrix}$$

hvor $u \in [a; b]$ og $v \in [0; 1]$.

Test af parametriseringen med et eksempel (1)

$$f(x) := \frac{1}{2} \cdot e^x + 1 :$$

$$a := 0 : b := 2 : c := 1 : d := 10 :$$

$$r(u, v) = \begin{bmatrix} v(u - 1) + 1 \\ v \left(\frac{e^u}{2} - 9 \right) + 10 \end{bmatrix}$$

hvor $u \in [a; b]$ og $v \in [0; 1]$.

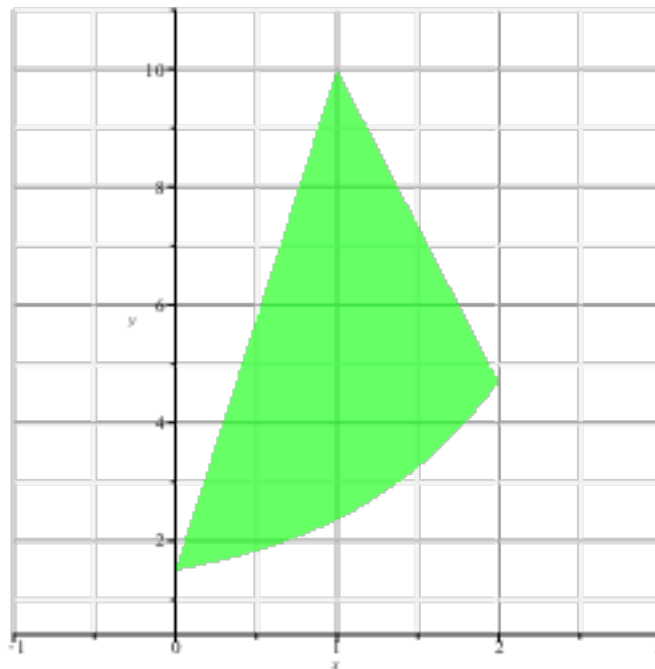
Beregn fornuftige y-grænser på tegningen:

$$MAX := \max(\text{maximize}(f(x), x = a .. b), d) = 10$$

$$MIN := \min(\text{minimize}(f(x), x = a .. b), d) = \frac{3}{2}$$

$$INT := [a, b, 0, 1] = [0, 2, 0, 1]$$

display(plot2D(r(u, v), INT), color = green, gridlines, style = surface, transparency = 0.4, view = [a - 1 .. b + 1, MIN - 1 .. MAX + 1], labels = [x, y])



Test af parametriseringen med et eksempel (2)

$$f(x) := \sin(x) + 1 :$$

$$a := 0 : b := 2 \cdot \pi : c := 4 : d := -4 :$$

$$r(u, v) = \begin{bmatrix} v(u - 4) + 4 \\ v(\sin(u) + 5) - 4 \end{bmatrix}$$

hvor $u \in [a; b]$ og $v \in [0; 1]$.

Beregn fornuftige y-grænser på tegningen:

$$MAX := \max(\text{maximize}(f(x), x = a .. b), d) = 2$$

$$MIN := \min(\text{minimize}(f(x), x = a .. b), d) = -4$$

$$INT := [a, b, 0, 1] = [0, 2\pi, 0, 1]$$

`display(plot2D(r(u, v), INT), color = blue, gridlines, style = surface, transparency = 0.4, view = [a - 1 .. b + 1, MIN - 1 .. MAX + 1], labels = [x, y])`

