

## Eksamen Matematik 1 E21 Möbius delen (1 time)

Opgaverne tager udgangspunkt i den udgave, som kan findes på Matematik 1 hjemmesiden.

De enkelte spørgsmål er klippet ud, og løst effektivt med Maple 2021.2.

1)

Lad  $a_0$  og  $a_1$  betegne to reelle tal.

Vi betragter et polynomium  $P$  givet ved:

$$P(z) = 4 \cdot (z^2 + a_1 \cdot z + a_0), \quad z \in \mathbb{C}$$

Det oplyses at polynomiet  $P$  har en rod  $z_1$  med absolutværdi 3 og hovedargument  $-\frac{3}{4}\pi$ .

Lad  $z_2$  betegne den anden rod i polynomiet.

a)

a) Rødderne  $z_1$  og  $z_2$  kan angives på følgende rektangulære form:

$$z_1 = \sqrt{2} \cdot (x_1 + I \cdot y_1), \quad x_1 \in \mathbb{R}, \quad y_1 \in \mathbb{R}$$

$$z_2 = \sqrt{2} \cdot (x_2 + I \cdot y_2), \quad x_2 \in \mathbb{R}, \quad y_2 \in \mathbb{R}$$

Angiv værdierne:

$$x_1 =$$

$$y_1 =$$

$$x_2 =$$

$$y_2 =$$

**Løsning**

*restart*

$$z_1 := \text{polar}\left(3, -\frac{3}{4} \cdot \pi\right) :$$

$$\text{evalc}(z_1) = -\frac{3\sqrt{2}}{2} - \frac{3I\sqrt{2}}{2}$$

$$x_1 := \text{Re}\left(\frac{z_1}{\sqrt{2}}\right) = -\frac{3}{2}$$

$$y_1 := \operatorname{Im}\left(\frac{z_1}{\sqrt{2}}\right) = -\frac{3}{2}$$

Da koefficienterne i  $P(z)$  alle er reelle tal, så er de 2 rødder komplekst konjugerede, dvs.

$$z_2 := \bar{z}_1 = \operatorname{polar}\left(3, \frac{3}{4}\pi\right)$$

$$\operatorname{evalc}(z_2) = -\frac{3\sqrt{2}}{2} + \frac{3i\sqrt{2}}{2}$$

$$x_2 := \operatorname{Re}\left(\frac{z_2}{\sqrt{2}}\right) = -\frac{3}{2}$$

$$y_2 := \operatorname{Im}\left(\frac{z_2}{\sqrt{2}}\right) = \frac{3}{2}$$

**b)**

Bestem koefficienterne  $a_0$  og  $a_1$ :

$$a_0 =$$

$$a_1 =$$

### Løsning

Faktorisering af polynomiet  $z^2 + a_1 \cdot z + a_0$  er givet ved:

$$(z - z_1) \cdot (z - z_2) = \left(z - \operatorname{polar}\left(3, -\frac{3\pi}{4}\right)\right) \left(z - \operatorname{polar}\left(3, \frac{3\pi}{4}\right)\right)$$

$$\operatorname{expand}(\%) = z^2 + 3z\sqrt{2} + 9$$

**Konklusion:**  $a_0 = 9$  og  $a_1 = 3 \cdot \sqrt{2}$

**2)**

Et lineært ligningssystem har totalmatricen

$$T = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 9 & -1 \\ 2 & 2 & 14 & 0 \\ -1 & -1 & -7 & 0 \\ 1 & -1 & 3 & 2 \end{bmatrix}$$

**a)**

a) Hvilke af nedenstående vektorer er en løsning til ligningssystemet?

$$(a) \begin{bmatrix} -19 \\ -9 \\ 3 \end{bmatrix}$$

$$(b) \begin{bmatrix} -20 \\ -8 \\ 4 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$(c) \begin{bmatrix} -19 \\ -9 \\ 5 \end{bmatrix}$$

$$(d) \begin{bmatrix} 26 \\ 9 \\ -5 \end{bmatrix}$$

$$(e) \begin{bmatrix} -19 \\ -9 \\ 4 \end{bmatrix}$$

### Løsning

*restart*

Totalmatricen  $T$ :

$$T := \langle 1, 2, 9, -1; 2, 2, 14, 0; -1, -1, -7, 0; 1, -1, 3, 2 \rangle = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 9 & -1 \\ 2 & 2 & 14 & 0 \\ -1 & -1 & -7 & 0 \\ 1 & -1 & 3 & 2 \end{bmatrix}$$

Koefficientmatricen  $A$ :

$$A := T[1..4, 1..3] = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 9 \\ 2 & 2 & 14 \\ -1 & -1 & -7 \\ 1 & -1 & 3 \end{bmatrix}$$

Højre side  $b$ :

$$b := T[1..4, 4..4] = \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}$$

Tester de 5 muligheder:

*a)*

$$A \cdot \langle -19, -9, 3 \rangle =$$

$$\begin{bmatrix} -10 \\ -14 \\ 7 \\ -1 \end{bmatrix}$$

Dur ikke, da det ikke giver  $b$ .

b)

$\langle -20, -8, 4, 0 \rangle$  dur ikke, da den har 4 koordinater, og der kan skal være 3 koordinater i løsningen.

c)

$$A \cdot \langle -19, -9, 5 \rangle = \begin{bmatrix} 8 \\ 14 \\ -7 \\ 5 \end{bmatrix}$$

Dur ikke, da det ikke giver  $b$ .

d)

$$A \cdot \langle 26, 9, -5 \rangle = \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}$$

Dur, da det giver  $b$ .

e)

$$A \cdot \langle -19, -9, 4 \rangle = \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}$$

Dur, da det giver  $b$ .

**Konklusion:** (d) og (e) dur.

**b)**

En lineær afbildning  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$  er givet ved sin afbildningsmatrix mht. standardbasis i  $\mathbb{R}^3$  og  $\mathbb{R}^4$ :

$$F = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 9 \\ 2 & 2 & 14 \\ -1 & -1 & -7 \\ 1 & -1 & 3 \end{bmatrix}$$

b) Angiv en egentlig vektor  $w$  som tilhører kernen for  $f$ .

$w = \underline{\hspace{2cm}}$

**Løsning**

Afbildningsmatricen  $F$  burde hedde  $eFe!$

Den er identisk med koefficientmatricen  $A$  i spørgsmål a).

*with(LinearAlgebra) :*

Kernen bestemmes:

$$\text{NullSpace}(A) = \left\{ \begin{bmatrix} -5 \\ -2 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$$

**Konklusion:**  $w$  kan f.eks. være vektoren  $(-5, -2, 1)$

c)

Det oplyses at vektoren  $u = \begin{bmatrix} u_1 \\ 2 \\ u_3 \\ 5 \end{bmatrix}$  tilhører det ortogonale komplement til billedrummet  $f(\mathbb{R}^3)$ .

c) Angiv de to ukendte elementer  $u_1$  og  $u_3$  i vektoren.

$$u_1 =$$

$$u_3 =$$

### Løsning

Det ortogonale komplement er givet ved at løse det transponerede ligningssystem.

$$A_T := A^{\%T} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 2 & 2 & -1 & -1 \\ 9 & 14 & -7 & 3 \end{bmatrix}$$

$$V := A_T \langle u_1, 2, u_3, 5 \rangle = \begin{bmatrix} u_1 + 9 - u_3 \\ 2u_1 - 1 - u_3 \\ 9u_1 + 43 - 7u_3 \end{bmatrix}$$

$$\text{solve}(\{V[1]=0, V[2]=0, V[3]=0\}) = \{u_1=10, u_3=19\}$$

3)

Et homogent system af differentialligninger er givet på matrixform ved:

$$\begin{bmatrix} x'(t) \\ y'(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 5 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x(t) \\ y(t) \end{bmatrix}$$

a)

Hvilke af nedenstående par af funktioner er løsninger til differentialligningssystemet:

$$(a) \quad x(t) = 15 e^{3t} + 4 e^{4t}, y(t) = 0$$

$$(b) \quad x(t) = 15 e^{3t} + 4 e^{4t}, y(t) = -3 e^{3t}$$

$$(c) \quad x(t) = 15 e^{3t}, y(t) = -3 e^{3t}$$

$$(d) \quad x(t) = 15 e^{3t} - 4 e^{-3t}, y(t) = -3 e^{3t}$$

### Løsning

restart

$$L := dsolve(\{x'(t) = 4 \cdot x(t) + 5 \cdot y(t), y'(t) = 3 \cdot y(t)\}) = \{x(t) = -5 \_C2 e^{3t} + \_C1 e^{4t}, y(t) = \_C2 e^{3t}\}$$

$$x := unapply(rhs(L[1]), t) :$$

$$x(t) = -5 \_C2 e^{3t} + \_C1 e^{4t}$$

$$y := unapply(rhs(L[2]), t) :$$

$$y(t) = \_C2 e^{3t}$$

a)

$$solve(\{x(t) = 15 \cdot e^{3 \cdot t} + 4 \cdot e^{4 \cdot t}, y(t) = 0\}) = \left\{ \_C1 = \frac{4 e^t + 15}{e^t}, \_C2 = 0, t = t \right\}$$

Dur ikke, da koefficienterne ikke må afhænge af  $t$ .

b)

$$solve(\{x(t) = 15 \cdot e^{3 \cdot t} + 4 \cdot e^{4 \cdot t}, y(t) = -3 \cdot e^{3 \cdot t}\}) = \{ \_C1 = 4, \_C2 = -3, t = t \}$$

Løsningen dur!

c)

$$solve(\{x(t) = 15 \cdot e^{3 \cdot t}, y(t) = -3 \cdot e^{3 \cdot t}\}) = \{ \_C1 = 0, \_C2 = -3, t = t \}$$

Løsningen dur!

d)

$$solve(\{x(t) = 15 \cdot e^{3 \cdot t} - 4 \cdot e^{-3 \cdot t}, y(t) = -3 \cdot e^{3 \cdot t}\}) = \left\{ \_C1 = -\frac{4}{(e^t)^7}, \_C2 = -3, t = t \right\}$$

Dur ikke, da koefficienterne ikke må afhænge af  $t$ .

**Konklusion:** (b) og (c) er løsninger.

**b)**

Et inhomogent system af differentialligninger er givet på matrixform ved:

$$\begin{bmatrix} x'(t) \\ y'(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 5 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x(t) \\ y(t) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 \\ 4t - 3 \end{bmatrix}$$

Find en partikulær løsning til systemet ved at gætte på en løsning på formen:

$$\begin{bmatrix} x(t) \\ y(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_1 \cdot t + b_1 \\ a_2 \cdot t + b_2 \end{bmatrix}$$

angiv konstanterne  $a_1$ ,  $b_1$ ,  $a_2$  og  $b_2$ :

$$a_1 =$$

$$b_1 =$$

$$a_2 =$$

$$b_2 =$$

### ▼ Løsning

*restart*

Løser det inhomogene differentiaalligningssystem:

$L := dsolve(\{x'(t) = 4 \cdot x(t) + 5 \cdot y(t) + 2, y'(t) = 3 \cdot y(t) + 4 \cdot t - 3\}, \{x(t), y(t)\}) =$

$$\left\{ x(t) = \_C1 e^{4t} - 5 e^{3t} \_C2 + \frac{5}{3} t - \frac{7}{9}, y(t) = -\frac{4}{3} t + \frac{5}{9} + e^{3t} \_C2 \right\}$$

De eksponentielle led udgår, da man søger lineære løsninger!

Tilbage er:

$$subs(\_C1 = 0, \_C2 = 0, L) = \left\{ x(t) = -\frac{7}{9} + \frac{5t}{3}, y(t) = -\frac{4t}{3} + \frac{5}{9} \right\}$$

Hermed kan de 4 koefficienter direkte aflæses:

**Konklusion:**  $\underline{\underline{a_1 = \frac{5}{3}, b_1 = -\frac{7}{9}, a_2 = -\frac{4}{3}, b_2 = \frac{5}{9}}}$